

専門科目 (午前)

17 大修

情報工学・通信工学

時間 9:30 ~ 11:00

注 意 事 項

1. 次の4題の中から2題を選択して解答せよ。3題以上解答した場合はすべて無効とする。
  2. 解答は1題ごとに別々の解答用紙に記入せよ。
  3. 各解答用紙に問題番号及び受験番号を記入せよ。
  4. 電子式卓上計算機等の使用は認めない。
-

1.  $K_0, K_1$  を正の整数、 $\alpha_k$  を実数とする。関数  $x(t)$  が次式で与えられる。

$$x(t) = \sum_{k=-K_1}^{K_1} \alpha_k \cos \left[ \frac{2\pi(K_0+k)t}{T} \right]$$

ただし、 $\alpha_k \neq 0, K_0 > K_1, T > 0$  である。

- 1)  $x(t)$  が周期  $T$  の周期関数であることを示せ。
- 2) 区間  $-\frac{T}{2} \leq t \leq \frac{T}{2}$  における  $x(t)$  の複素フーリエ係数  $c_n$  を次式を用いて求めよ。ただし、 $n$  は整数である。

$$c_n = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) e^{-j2\pi n f_0 t} dt$$

$$f_0 = \frac{1}{T}$$

- 3) 関数  $p(t)$  が次式で与えられるとする。

$$p(t) = \begin{cases} 1 & -\frac{T}{2} \leq t \leq \frac{T}{2} \text{ のとき} \\ 0 & t < -\frac{T}{2}, \frac{T}{2} < t \text{ のとき} \end{cases}$$

- a) 次式を用いて  $p(t)$  のフーリエ変換  $P(f)$  を求めよ。

$$P(f) = \int_{-\infty}^{\infty} p(t) e^{-j2\pi f t} dt$$

- b)  $y(t) = p(t)x(t)$  とし、 $y(t)$  のフーリエ変換  $Y(f)$  を求めよ。

- 4)  $x(t)$  のフーリエ変換  $X(f)$  は

$$X(f) = \sum_{k=-K_1}^{K_1} \frac{\alpha_k}{2} \left[ \delta\left(f - \frac{K_0+k}{T}\right) + \delta\left(f + \frac{K_0+k}{T}\right) \right] \quad (1.1)$$

となることを示せ。デルタ関数  $\delta(f)$  は、連続関数  $q(f)$  に対して  $\int_{-\infty}^{\infty} q(f)\delta(f)df = q(0)$

となる関数であり、ここでは、関係式  $\delta(f) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j2\pi f t} dt$  を用いてもよい。

- 5) 関数  $z(t)$  は  $z(t) = h(t)x(t)$  で与えられる。ただし、 $h(t)$  は実関数で、そのフーリエ変換を  $H(f)$  とする。 $z(t)$  のフーリエ変換  $Z(f)$  を関数  $X(f)$  と  $H(f)$  を用いて表せ。さらに、 $X(f)$  に式(1.1)を代入し、関数  $H(f)$  を用いて  $Z(f)$  を表せ。

2.  $n$ 次元実列ベクトル  $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$ 、 $\mathbf{y} = (y_1, y_2, \dots, y_n)^T$  の内積を  $(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sum_{i=1}^n x_i y_i$  で定義し、 $\mathbf{x}$  のノルムを  $\|\mathbf{x}\| = \sqrt{(\mathbf{x}, \mathbf{x})}$  とする。 $n$ 個のベクトル  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n$  を列ベクトルとする行列  $\mathbf{X} = (\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n)$  の行列式は

$$\det(\mathbf{X}) = \det(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n) = \sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn} \sigma \cdot x_{1\sigma(1)} x_{2\sigma(2)} \cdots x_{n\sigma(n)}$$

で定義される。ただし、 $\mathbf{x}_i = (x_{i1}, x_{i2}, \dots, x_{in})^T$ 、 $S_n$  は  $\{1, 2, \dots, n\}$  の置換全体の集合、記号  $\text{sgn} \sigma$  は  $\sigma \in S_n$  が偶置換なら+1、奇置換なら-1を表す。また、記号  $\sum_{\sigma \in S_n}$  は、置換  $\sigma \in S_n$  すべてにわたる和を表し、 $\sigma(i)$  は、置換  $\sigma$  による  $i$  の像を表す。

1) 任意のベクトル  $\mathbf{y}$  に対して、 $\det(\mathbf{x}_1 + \mathbf{y}, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n) = \det(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n) + \det(\mathbf{y}, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n)$  が成立することを証明せよ。

2) 任意の実数  $\beta$ 、整数  $i (1 < i \leq n)$  に対して、 $\det(\mathbf{x}_1 + \beta \mathbf{x}_i, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n) = \det(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n)$  が成立することを証明せよ。

3)  $\mathbf{A}, \mathbf{B}$  を  $n \times n$  行列とする。

a)  $\det(\mathbf{AB}) = \det(\mathbf{A})\det(\mathbf{B})$  が成立することを証明せよ。

b) 行列  $\mathbf{A}$  の転置行列  $\mathbf{A}^T$  に対し、 $\det(\mathbf{A}^T) = \det(\mathbf{A})$  が成立することを証明せよ。

4)  $n$ 個のベクトル  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n$  が互いに直交するとき、

$$|\det(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n)| = \|\mathbf{x}_1\| \times \|\mathbf{x}_2\| \times \cdots \times \|\mathbf{x}_n\|$$

が成立することを証明せよ。

5)  $n$ 個の線形独立なベクトル  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n$  に対し、

$$\tilde{\mathbf{x}}_1 = \mathbf{x}_1,$$

$$\tilde{\mathbf{x}}_j = \mathbf{x}_j - \sum_{i=1}^{j-1} \gamma_{ij} \tilde{\mathbf{x}}_i, \quad \gamma_{ij} = \frac{(\tilde{\mathbf{x}}_i, \mathbf{x}_j)}{\|\tilde{\mathbf{x}}_i\|^2} \quad (j=2, 3, \dots, n)$$

とする。このとき、

$$|\det(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n)| = \|\tilde{\mathbf{x}}_1\| \times \|\tilde{\mathbf{x}}_2\| \times \cdots \times \|\tilde{\mathbf{x}}_n\|$$

が成立することを証明せよ。

3. 関数  $f$  を、文字集合  $T = \{a, b\}$  上の長さ 0 以上の文字列すべての集合  $T^*$  から、非負整数すべての集合への関数とし、以下のように再帰的に定義する。ただし、 $\varepsilon$  は空列で、 $w$  は  $T^*$  の要素である。

$$f(\varepsilon)=0, f(wa)=2f(w)+1, f(wb)=2f(w)+2$$

例えば、 $f(\varepsilon)=0$ 、 $f(a)=1$ 、 $f(b)=2$ 、 $f(aa)=3$ 、 $f(ab)=4$  である。

以下の言語が、正規言語であるか、正規言語でないかを述べよ。正規言語の場合は、その言語を受理する最小状態数の決定性有限オートマトンの構成過程を示し、最小状態数を述べよ。正規言語でない場合は、正規言語でないことを証明せよ。

1)  $L1 = \{w \mid w \text{ は } T^* \text{ の要素で、} f(w) < 2\}$

2)  $L2 = \{w \mid w \text{ は } T^* \text{ の要素で、} f(w) > 2\}$

3)  $L3 = \{w \mid w \text{ は } T^* \text{ の要素で、} f(w) = 2i+1, i \text{ は非負整数}\}$

4)  $L4 = \{w \mid w \text{ は } T^* \text{ の要素で、} f(w) = 4i+1 \text{ または } f(w) = 4i+2, i \text{ は非負整数}\}$

4. グラフの異なる点の系列  $(v_0, v_1, \dots, v_k)$  は、 $i = 1, 2, \dots, k$  に対して  $v_{i-1}$  と  $v_i$  が隣接しているとき、 $v_0$  と  $v_k$  を結ぶパスであるといい、 $k$  をそのパスの長さという。特に、1点から成る点の系列  $(v_0)$  は  $v_0$  と  $v_0$  を結ぶ長さ0のパスである。グラフは、任意の2点を結ぶパスが存在するとき、連結であるという。連結グラフ  $G$  の2点を結ぶパスの長さの最小値をその2点間の距離といい、 $G$  の点  $v$  と各点の間の距離の最大値を  $v$  の離心度という。 $G$  のすべての点の離心度の最大値を  $G$  の直径といい、最小値を  $G$  の半径という。また、離心度が最小である点を  $G$  の中心という。以下の問に答えよ。

- 1) 直径が半径の2倍よりも小さい連結グラフを示せ。
- 2) 直径が半径のちょうど2倍である連結グラフを示せ。
- 3) 任意の連結グラフの直径は高々半径の2倍であることを証明せよ。
- 4) 中心がちょうど1つある木を示せ。
- 5) 中心が2つある木を示せ。
- 6) 任意の木には高々2つの中心が存在することを証明せよ。
- 7) 任意の正整数  $n$  に対して、 $n$  個の中心をもつ連結グラフが存在することを証明せよ。